Tom 30 № 4 2024

УДК 517.977.8

О СООТНОШЕНИИ МЕЖДУ α -МНОЖЕСТВАМИ И СЛАБО ВЫПУКЛЫМИ МНОЖЕСТВАМИ 1

В. Н. Ушаков, А. А. Ершов

Усилено известное соотношение между α -множествами и слабо выпуклыми по Виалю множествами в евклидовых пространствах размерности больше двух. А именно, в формуле, описывающей соотношение мер невыпуклости α -множеств и слабо выпуклых множеств, удвоенный чебышевский радиус заменен на диаметр множества с коэффициентом. Тем не менее в двумерном пространстве соответствующая оценка выражается через диаметр множества без коэффициента и является точнее. В связи с этим вопрос о возможности дальнейшего уточнения оценки степени невыпуклости α через параметр слабой выпуклости R и диаметр множества в евклидовых пространствах размерности больше двух остается открытым.

Ключевые слова: α -множество, слабо выпуклое множество, обобщенно выпуклое множество, диаметр множества, чебышевский радиус, выпуклая оболочка.

V. N. Ushakov, A. A. Ershov. On the relation between α -sets and weakly convex sets.

The known relation between α -sets and Vial weakly convex sets in Euclidean spaces of dimension greater than two is strengthened. Namely, in the formula describing the relationship between nonconvexity measures for α -sets and weakly convex sets, the double Chebyshev radius is replaced by the diameter of the set with a coefficient. However, in the two-dimensional space the corresponding estimate is expressed in terms of the set diameter without a coefficient and is more accurate. In this connection, the question of the possibility of further refinement of the estimate for the nonconvexity degree α in terms of the weak convexity parameter R and the set diameter in Euclidean spaces of dimension greater than two remains open.

Keywords: α -set, weakly convex set, generalized convex set, diameter of a set, Chebyshev radius, convex hull.

MSC: 52A30

DOI: 10.21538/0134-4889-2024-30-4-276-285

Введение

Впервые α -множества были введены в 2009 г. в работе [1] для классификации множеств достижимости по степени их невыпуклости и относятся к так называемым обобщенно выпуклым множествам. Интересен вопрос о соотношении α -множеств с другими обобщениями выпуклых множеств (см., например, [2–5]). В данной работе рассмотрим их взаимосвязь со слабо выпуклыми множествами [6]. В [7, теорема 1] доказано, что в \mathbb{R}^2 для связного слабо выпуклого по Ефимову — Стечкину множества M с константой R выполняется следующая оценка на степень невыпуклости α в терминах α -множеств, а именно (с учетом равенства $\arccos(1-2t^2)=2\arcsin t$ для $t\in[0,1]$),

$$\alpha \leqslant 2 \arcsin \frac{\operatorname{diam}(M)}{2R}.$$
 (0.1)

В [8, лемма 1] показано, что в конечномерном пространстве \mathbb{R}^n произвольной размерности $n \in \mathbb{N}$ для замкнутого слабо выпуклого по Виалю множества M с константой R выполняется более слабая оценка

$$\alpha \leqslant 2 \arcsin \frac{R_{\text{qe6.}}(M)}{R},$$
 (0.2)

 $^{^{-1}}$ Исследование выполнено за счет гранта Российского научного фонда № 24-21-00424, https://rscf.ru/project/24-21-00424/.

так как в общем случае удвоенный чебышевский радиус $2R_{\text{чеб.}}(M)$ больше диаметра $\dim(M)$ множества M.

Заметим, что в \mathbb{R}^2 вид слабо выпуклого множества (по Виалю или по Ефимову — Стечкину) для нас неважен в силу следующего утверждения.

Предложение 1. Для множества $X \subset \mathbb{R}^2$ равносильны следующие условия:

- (1) X- связное слабо выпуклое по Ефимову Стечкину множество с константой $R>\frac{1}{2}{\rm diam}(X);$
- (2) X замкнутое слабо выпуклое по Виалю множество с константой $R > \frac{1}{2} \text{diam}(X)$.

Д о к а з а т е л ь с т в о. Действительно, пусть выполняется (1). Тогда по [6, лемма 1.3.4] оно замкнуто, что в конечномерном пространстве (в частности, в \mathbb{R}^2) равносильно локальной компактности. По [7, лемма 2] множество X обладает чебышевским слоем толщины R, что при обладании им локальной компактностью эквивалентно тому, что множество X является слабо выпуклым по Виалю с той же константой R (см. [6, теорема 1.7.4].

Обратно, по [6, теорема 1.8.1] любое замкнутое слабо выпуклое по Виалю с константой R множество в гильбертовом пространстве является слабо выпуклым по Ефимову — Стечкину с той же константой, а из условия $R > \frac{1}{2} \mathrm{diam}(X)$ в силу [6, теорема 1.4.1] и следует его связность.

Заметим, что условия замкнутости и связности в этом случае вовсе не обременительны, так как любое α -множество с $\alpha < \pi$ является замкнутым по определению и односвязным в \mathbb{R}^2 (см. [9, §2]).

Однако в пространствах более высокой размерности слабо выпуклые по Ефимову — Стечкину множества могут быть более "плохими" (см., например, [6, лемма 1.3.5]) без дополнительных условий, поэтому будем рассматривать слабо выпуклые по Виалю множества.

Целью данной статьи является усиление оценки (0.2).

1. Обозначения и определения

Будем использовать следующие обозначения [10].

- Обозначим:
- \circ символом со M выпуклую оболочку множества M;
- $\circ \langle x_*, x^* \rangle$ скалярное произведение x_* и x^* из \mathbb{R}^n ;
- $|x_*| = \langle x_*, x_* \rangle^{1/2}$ стандартную норму (порожденную скалярным произведением) в евклидовом пространстве;
- \circ $B(a,r) = \{x \in \mathbb{R}^n : ||x-a|| \leqslant r\}$ замкнутый шар с центром в точке $a \in \mathbb{R}^n$ и радиусом $r \geqslant 0$;
- \diamond $\angle(x_*,x^*)=\arccosrac{\left\langle x_*,x^*
 ight
 angle}{||x_*||\cdot||x^*||}\in[0,\pi]$ угол между векторами x_* и x^* ;
- \circ diam $(M) = \sup_{x,y \in M} ||x-y||$ диаметр множества M;
- о $\operatorname{con} M = \{y = \lambda \, x : \lambda \geqslant 0, x \in M\}$ конус в \mathbb{R}^n , натянутый на множество M, с вершиной в нуле.

Под проекцией p^* точки z^* на множество M мы понимаем ближайшую к z^* точку из M. Множество всех проекций точки z^* на множество M обозначим через $\Omega_M(z^*)$.

Отметим, что множество проекций $\Omega_M(z^*)$ может быть несчетным для невыпуклого множества M или пустым для открытого множества M. Если $z^* \in M$, то $\Omega_M(z^*) = \{z^*\}$.

О п р е д е л е н и е 1 [11]. Пусть A — замкнутое множество в n-мерном евклидовом пространстве \mathbb{R}^n и $z^* \in \mathbb{R}^n \backslash A$. Через $H_A(z^*) = \operatorname{con}(\operatorname{co}\Omega_A(z^*) - z^*)$ обозначим конус, натянутый на множество $\operatorname{co}\Omega_A(z^*) - z^* = \{z - z^* \colon z \in \operatorname{co}\Omega_A(z^*)\}$. Определим функцию $\alpha_A(z^*) = \max_{h_*,h^* \in H_A(z^*)} \angle(h_*,h^*) \in [0,\pi]$. Полагаем $\alpha_A = \sup_{z^* \in \mathbb{R}^n \backslash A} \alpha_A(z^*) \in [0,\pi]$.

Множество A назовем α -множеством α числом $\alpha = \alpha_A$.

О п р е д е л е н и е 2 [6]. Множество A в нормированном пространстве E называется слабо выпуклым по Ефимову — Стечкину с константой R>0, если существует непустое множество $A_1\subset E$ такое, что $A=\bigcap_{a\in A_1} \left(E\setminus \operatorname{int} B(a,R)\right)$.

О п р е д е л е н и е 3 [6]. Пусть в нормированном пространстве E заданы две точки $x^{(0)}$, $x^{(1)}$ и число $R\geqslant \frac{||x^{(1)}-x^{(0)}||}{2}$. Множество

$$D_R(x^{(0)}, x^{(1)}) = \bigcap_{a \in E: \{x^{(0)}, x^{(1)}\} \subset B(a, R)} B(a, R)$$

называется сильно выпуклым отрезком.

О п р е д е л е н и е 4 [6]. Множество A в нормированном пространстве называется слабо выпуклым по Виалю с константой R>0, если для любых двух точек $x^{(0)}, x^{(1)} \in A$ таких, что $0<||x^{(1)}-x^{(0)}||<2R$, существует точка $x\in D_R(x^{(0)},x^{(1)})\cap A$, не совпадающая с точками $x^{(0)}$ и $x^{(1)}$.

О пределение 5 [12]. Пусть M — ограниченное множество вещественного банахова пространства B. Элемент $x^{(0)} \in B$ называется чебышевским центром множества M, если

$$\sup_{x \in M} ||x - x^{(0)}|| = R_{\text{qe6.}}(M) = \inf_{y \in B} \sup_{x \in M} ||x - y||.$$

Величина $R_{\text{чеб.}}(M)$ называется *чебышевским радиусом* множества M.

В [12, теорема 1] доказано, что для любого ограниченного множества M в гильбертовом пространстве существует чебышевский центр $x^{(0)} \in \operatorname{cl}(\operatorname{co} M)$, где $\operatorname{cl}(\operatorname{co} M)$ — замыкание выпуклой оболочки множества M.

2. Вспомогательные утверждения

Лемма 1. Пусть $x_1, x_2, e \in \mathbb{R}^n$, ||e|| = 1, $\langle e, x_i \rangle \geqslant \gamma \geqslant 0$ при i = 1, 2. Тогда

$$||x_1 + x_2||^2 \ge (||x_1|| - ||x_2||)^2 + 4\gamma^2.$$

Д о к а з а т е л ь с т в о. При i=1,2 обозначим $\gamma_i=\langle e,x_i\rangle,\ y_i=x_i-\gamma_i e.$ Тогда $\gamma_i\geqslant\gamma,$ $\langle e,y_i\rangle=0,\ x_i=y_i+\gamma_i e,\ \|x_i\|=\sqrt{\|y_i\|^2+\gamma_i^2}$ при i=1,2. Следовательно,

$$(||x_1|| - ||x_2||)^2 \le (||y_1|| - ||y_2||)^2 + (\gamma_1 - \gamma_2)^2,$$

$$||x_1 + x_2||^2 = ||y_1 + y_2||^2 + (\gamma_1 + \gamma_2)^2 \ge (||y_1|| - ||y_2||)^2 + (\gamma_1 + \gamma_2)^2.$$

Полагая для определенности, что $\gamma_1 \geqslant \gamma_2$, и используя неравенство $\gamma_2 \geqslant \gamma$, получаем

$$(\gamma_1 + \gamma_2)^2 = (\gamma_1 - \gamma_2 + 2\gamma)^2 \geqslant (\gamma_1 - \gamma_2)^2 + 4\gamma^2.$$

Поэтому $||x_1 + x_2||^2 \ge (||y_1|| - ||y_2||)^2 + (\gamma_1 + \gamma_2)^2 \ge (||y_1|| - ||y_2||)^2 + (\gamma_1 - \gamma_2)^2 + 4\gamma^2 \ge (||x_1|| - ||x_2||)^2 + 4\gamma^2.$

Лемма 2. Пусть $x_1, x_2, e \in \mathbb{R}^n$, ||e|| = 1, $\langle e, x_i \rangle \geqslant \gamma > 0$ при i = 1, 2. Тогда

$$\left\| \frac{x_1}{\|x_1\|} - \frac{x_2}{\|x_2\|} \right\| \leqslant \frac{2\|x_1 - x_2\|}{\sqrt{\|x_1 - x_2\|^2 + 4\gamma^2}}.$$

Доказательство. Обозначим $d = \|x_1 - x_2\|$, $\Delta = \left|\|x_1\| - \|x_2\|\right|$, $\varepsilon = \left\|\frac{x_1}{\|x_1\|} - \frac{x_2}{\|x_2\|}\right\|$.

Тогда в силу леммы 1 имеем $||x_1 + x_2||^2 \geqslant \Delta^2 + 4\gamma^2$. Отсюда и из равенства параллелограмма $2\left(||x_1||^2 + ||x_2||^2\right) = ||x_1 - x_2||^2 + ||x_1 + x_2||^2$ получаем неравенство

$$2(||x_1||^2 + ||x_2||^2) \geqslant d^2 + \Delta^2 + 4\gamma^2.$$
(2.1)

Так как $4\|x_1\|\cdot\|x_2\|=2\left(\|x_1\|^2+\|x_2\|^2\right)-2\Delta^2$, то согласно неравенству (2.1) получаем цепочку неравенств

$$d^{2} + 4\gamma^{2} - \Delta^{2} \leqslant 4\|x_{1}\| \cdot \|x_{2}\| \leqslant 2(\|x_{1}\|^{2} + \|x_{2}\|^{2}). \tag{2.2}$$

Заметим, что

$$\varepsilon^2 = 2 - \frac{2\langle x_1, x_2 \rangle}{\|x_1\| \cdot \|x_2\|}. (2.3)$$

Рассмотрим случай $\langle x_1, x_2 \rangle \geqslant 0$. В этом случае согласно второму из неравенств в цепочке (2.2) имеем

$$\varepsilon^2 \leqslant 2 - \frac{4\langle x_1, x_2 \rangle}{\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2} = \frac{2\|x_1 - x_2\|^2}{\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2}.$$

Используя неравенство (2.1), приходим к цепочке неравенств

$$\varepsilon^2 \leqslant \frac{4d^2}{d^2 + \Delta^2 + 4\gamma^2} \leqslant \frac{4d^2}{d^2 + 4\gamma^2},$$

из которой вытекает доказываемое неравенство.

Рассмотрим теперь случай $\langle x_1, x_2 \rangle < 0$. В этом случае, используя равенство (2.3), получаем

$$\begin{split} \varepsilon^2 &= 2 - \frac{4\langle x_1, x_2 \rangle}{\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2} + 4\langle x_1, x_2 \rangle \left(\frac{1}{\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2} - \frac{1}{2\|x_1\| \cdot \|x_2\|} \right) \\ &= \frac{2d^2}{\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2} - \frac{4\langle x_1, x_2 \rangle \Delta^2}{2\|x_1\| \cdot \|x_2\| \cdot (\|x_1\|^2 + \|x_2\|^2)}. \end{split}$$

В силу первого из неравенств в цепочке (2.2) приходим к неравенству

$$\varepsilon^{2} \leqslant \frac{2d^{2}}{\|x_{1}\|^{2} + \|x_{2}\|^{2}} - \frac{8\langle x_{1}, x_{2} \rangle \Delta^{2}}{(d^{2} + 4\gamma^{2} - \Delta^{2}) \cdot (\|x_{1}\|^{2} + \|x_{2}\|^{2})}$$

$$\leqslant \frac{2d^{2}}{\|x_{1}\|^{2} + \|x_{2}\|^{2}} + \frac{4\Delta^{2}}{d^{2} + 4\gamma^{2} - \Delta^{2}} \left(\frac{d^{2}}{\|x_{1}\|^{2} + \|x_{2}\|^{2}} - 1\right).$$

Отсюда и из неравенства (2.1) следует, что

$$\varepsilon^{2} \leqslant \frac{4d^{2}}{d^{2} + \Delta^{2} + 4\gamma^{2}} + \frac{4\Delta^{2}}{d^{2} + 4\gamma^{2} - \Delta^{2}} \left(\frac{2d^{2}}{d^{2} + \Delta^{2} + 4\gamma^{2}} - 1\right).$$

Поэтому

$$\begin{split} \left(\varepsilon^2 - \frac{4d^2}{d^2 + 4\gamma^2}\right) (d^2 + \Delta^2 + 4\gamma^2) &\leqslant 4d^2 + \frac{4\Delta^2}{d^2 + 4\gamma^2 - \Delta^2} (d^2 - \Delta^2 - 4\gamma^2) - 4d^2 \left(1 + \frac{\Delta^2}{d^2 + 4\gamma^2}\right) \\ &= 4\Delta^2 \left(\frac{d^2 - \Delta^2 - 4\gamma^2}{d^2 + 4\gamma^2 - \Delta^2} - \frac{d^2}{d^2 + 4\gamma^2}\right) = -\frac{16\Delta^2 \gamma^2 (d^2 + \Delta^2 + 4\gamma^2)}{(d^2 + 4\gamma^2 - \Delta^2)(d^2 + 4\gamma^2)} < 0. \end{split}$$

Отсюда снова получаем неравенство $\varepsilon^2 \leqslant \frac{4d^2}{d^2 + 4\gamma^2}$, что завершает доказательство. \square

3. Основной результат

Теорема 1. Пусть A- замкнутое множество в \mathbb{R}^n , выпуклое по Виалю с константой $R \geqslant R_{\text{чеб.}}(A)$. Тогда множество A является α -множеством с числом

$$\alpha \leqslant 2 \arcsin \frac{\operatorname{diam}(A)}{2\sqrt{R^2 - R_{\text{ueb.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)}}.$$
(3.1)

Д о к а з а т е л ь с т в о. Пусть z^* — произвольная точка из $\mathbb{R}^n \backslash A$, имеющая более одной проекции на A. Согласно [6, теорема 1.7.1] множество A как замкнутое и слабо выпуклое по Виалю с константой R обладает чебышевским слоем толщины R, или, иными словами, все точки из открытой R-окрестности множества A обладают единственной метрической проекцией на A. Следовательно, расстояние $\rho(z^*, \Omega_A(z^*)) \geqslant R$, или, иначе говоря, точка z^* является центром открытого шара int $B(z^*, \hat{R})$ с радиусом

$$\hat{R} \geqslant R,$$
 (3.2)

который не содержит точек из A, и при этом $\Omega_A(z^*)\subset \partial B(z^*,\hat{R})$, где $\partial B(z^*,\hat{R})$ — граница шара $B(z^*,\hat{R})$.

Без ограничения общности будем считать, что $z^*=0$. Пусть точка a является чебышевским центром множества A. Тогда $A\subset B(a,R_{\text{чеб.}}(A))$. Кроме того, $\Omega_A(z^*)\subset \hat{\Omega}_A(z^*)$, где

$$\hat{\Omega}_A(z^*) = B(a, R_{\text{qe6.}}(A)) \cap \partial B(0, \hat{R}) = \{x : ||x|| = \hat{R}, ||x - a|| \leqslant R_{\text{qe6.}}(A)\}.$$

Рассмотрим множество $\hat{\Omega}_A(z^*)$. С учетом условия $||x|| = \hat{R}$ преобразуем выражение

$$||x - a||^2 = \langle x - a, x - a \rangle = ||x||^2 - 2\langle x, a \rangle + ||a||^2 = \hat{R}^2 - 2\langle x, a \rangle + ||a||^2.$$

Отсюда следует, что множество

$$\hat{\Omega}_A(z^*) = \{x : ||x|| = \hat{R}, \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2 \le 2\langle x, a \rangle \}.$$
(3.3)

Отметим, что в ходе доказательства [8, лемма 1] установлено, что

$$\operatorname{co}\hat{\Omega}_{A}(z^{*}) = \{x : ||x|| \leqslant \hat{R}, \hat{R}^{2} - R_{\text{qe6.}}^{2}(A) + ||a||^{2} \leqslant 2\langle x, a \rangle \}.$$
(3.4)

Покажем, что для любых ненулевых $h_* \in H_A(z^*)$ и $h^* \in H_A(z^*)$ найдутся точки $y_* \in \hat{\Omega}_A(z^*)$ и $y^* \in \hat{\Omega}_A(z^*)$ такие, что $\angle (h_*, h^*) = \angle (y_*, y^*)$ (см. рис. 1).

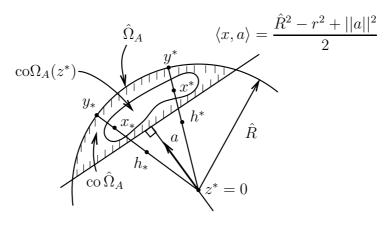


Рис. 1. Расположение точек h_* , h^* , y_* и y^* .

Определим

$$y_* = \hat{R} \frac{h_*}{||h_*||}, \quad y^* = \hat{R} \frac{h^*}{||h^*||}.$$
 (3.5)

При таком определении $\angle(h_*,h^*)=\angle(y_*,y^*)$ осталось показать, что

$$y_* \in \hat{\Omega}_A(z^*), \quad y^* \in \hat{\Omega}_A(z^*). \tag{3.6}$$

Действительно, заметим, что поскольку $z^* = 0$, то

$$H_A(z^*) = \operatorname{con}(\operatorname{co}\Omega_A(z^*) - z^*) = \operatorname{con}(\operatorname{co}\Omega_A(z^*)).$$

По определению для любых ненулевых точек h_* и h^* из конуса $\operatorname{con}(\operatorname{co}\Omega_A(z^*))$ существуют такие точки x_* , x^* из $\operatorname{co}\Omega_A(z^*)$ и постоянные $\lambda_1>0$, $\lambda_2>0$, что $h_*=\lambda_1x_*$ и $h^*=\lambda_2x^*$.

Поскольку $x_* \in \operatorname{co} \Omega_A(z^*)$, $x^* \in \operatorname{co} \Omega_A(z^*)$, $\operatorname{co} \Omega_A(z^*) \subset \operatorname{co} \hat{\Omega}_A(z^*)$, то из (3.4) следует

$$||x_*|| \le \hat{R}, \quad ||x^*|| \le \hat{R},$$
 (3.7)

$$2\langle x_*, a \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2, \quad 2\langle x^*, a \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2.$$
 (3.8)

Теперь заметим, что, с одной стороны,

$$||y_*|| = ||y^*|| = \hat{R} \tag{3.9}$$

и ввиду (3.7) выполнено

$$||y_*|| \ge ||x_*||, \quad ||y^*|| \ge ||x^*||,$$
 (3.10)

а с другой — в силу (3.8), (3.10) сонаправленности радиус-векторов $x_* \uparrow \uparrow y_*$ и $x^* \uparrow \uparrow y^*$ имеем

$$2\langle y_*, a \rangle \geqslant 2\langle x_*, a \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2 > 0, 2\langle y^*, a \rangle \geqslant 2\langle x^*, a \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2 > 0.$$
(3.11)

Вследствие выполнения (3.3), (3.9) и (3.11) справедливы включения (3.6).

Наконец, оценим искомую величину $\angle(h_*,h^*)=\angle(y_*,y^*)=\angle(y_*-z^*,y^*-z^*)$. Рассмотрим треугольник $\Delta y_*y^*z^*$. По теореме косинусов

$$||y_* - y^*||^2 = ||z^* - y_*||^2 + ||z^* - y^*||^2 - 2||z^* - y_*|| \cdot ||z^* - y^*|| \cos \angle (y_*, y^*).$$

Отсюда

$$\angle(y_*, y^*) = \arccos \frac{\|z^* - y_*\|^2 + \|z^* - y^*\|^2 - \|y_* - y^*\|^2}{2\|z^* - y_*\| \cdot \|z^* - y^*\|}.$$
(3.12)

Здесь вследствие определения (3.5) и размещения центра координат в точке z^* выполняются равенства $||z^* - y_*|| = ||z^* - y^*|| = \hat{R}$.

В силу монотонности арккосинуса функция (3.12) достигает максимума при наибольшей длине отрезка y_*y^* и наименьшем значении \hat{R} , которое, напомним, обозначает расстояние от точки z^* до ее проекций на множество A.

Ввиду (3.2) очевидно, что наименьшее значение \hat{R} ограничено снизу постоянной R. Несколько сложнее оценить сверху величину $\|y_* - y^*\|$ с учетом неравенства

$$||x_* - x^*|| \leq \operatorname{diam}(\operatorname{co}\Omega_A(z_*)) = \operatorname{diam}(\Omega_A(z_*)) \leq \operatorname{diam}(A(z_*)).$$

Итак, заметим, что отрезок x_*x^* находится во множестве $\hat{\Omega}_A(z_*)$, а точки y_* и y^* суть проекции точек x_* и x^* на $\partial B(z_*,\hat{R})$. Так как точка x_* содержится во множестве со $\hat{\Omega}_A(z^*)$, то согласно формуле (3.4) имеем

$$2\langle x_*, a \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2.$$

Отсюда и из неравенства $\hat{R} > R_{\text{чеб.}}(A)$ следует, что $a \neq 0$. Обозначим $e = a/\|a\|$. Тогда

$$\langle e, x_* \rangle \geqslant \frac{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + ||a||^2}{2||a||} \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A).$$

Аналогично $\langle e, x^* \rangle \geqslant \hat{R}^2 - R_{\text{чеб.}}^2(A)$. Применяя лемму 2, получаем

$$\left\| \frac{x_*}{\|x_*\|} - \frac{x^*}{\|x^*\|} \right\| \leqslant \frac{\|x_* - x^*\|}{\sqrt{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4} \|x_* - x^*\|^2}} \leqslant \frac{\operatorname{diam}(A)}{\sqrt{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4} \operatorname{diam}^2(A)}}.$$

Поэтому

$$||y_* - y^*|| = \hat{R} \left\| \frac{x_*}{||x_*||} - \frac{x^*}{||x^*||} \right\| \le \frac{\hat{R}\operatorname{diam}(A)}{\sqrt{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)}}$$

$$\le \frac{R\operatorname{diam}(A)}{\sqrt{R^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)}}.$$

Отсюда с учетом (3.12) равенства $\angle(h_*,h^*)=\angle(y_*,y^*)$ и произвольности выбора пары (h_*,h^*) в $H_A(z^*)$, как и самой точки z_* получаем оценку

$$\alpha \leqslant \arccos\left(1 - \frac{R^2}{R^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)} \frac{\operatorname{diam}^2(A)}{2R^2}\right),$$

из которой в силу равенства $\arccos(1-2t^2)=2\arcsin t$ при $t\in[0,1]$ следует искомая оценка (3.1).

З а м е ч а н и е 1. По построению очевидно, что $||y_* - y^*|| < 2R_{\text{чеб.}}(A)$ при $\operatorname{diam}(A) < 2R_{\text{чеб.}}(A)$. Если грубо оценить $||y_* - y^*|| \leq 2R_{\text{чеб.}}(A)$, то мы придем к ранее полученной оценке (0.2).

З а м е ч а н и е 2. Полученое в ходе доказательства теоремы 1 неравенство

$$||y_* - y^*|| \le \frac{\hat{R}\operatorname{diam}(A)}{\sqrt{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)}}$$

имеет следующую геометрическую интерпретацию. Напомним, что точки y_* и y^* представляют собой проекции точек x_* и x^* на $\partial B(z_*, \hat{R})$. Нестрого покажем, что наибольшая длина отрезке y_*y^* достигается при следующем симметричном расположении отрезка x_*x^* (см. рис. 2).

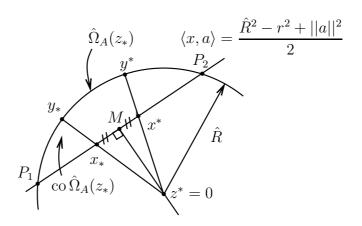


Рис. 2. "Оптимальное" расположение точек x_* и x^* .

Действительно, любое расположение отрезка x_*x^* в сечении со $\hat{\Omega}_A(z_*)$ плоскостью (обозначим ее через ω), проходящей через точку z_* , может быть достигнуто с помощью четырех действий:

- 1) выбор плоскости ω ;
- 2) выбор длины x_*x^* ;
- 3) выбор расстояния между серединой M отрезка x_*x^* и точкой z^* ;
- 4) выбор угла $\angle z_* M x_*$.

Если ω не делит со $\hat{\Omega}_A(z_*)$ пополам (с образованием наидлиннейшей дуги $\hat{P_1P_2} \subset \partial B(z_*,\hat{R})$ такой, что $\|P_1-P_2\|=R_{\text{чеб.}}(A)$, что следует из определения $\hat{\Omega}_A(z_*)$), то это только уменьшает наши возможности по увеличению $\|y_*-y^*\|$. Для достижения максимума $\|y_*-y^*\|$, очевидно, следует выбирать максимальную длину x_*x^* , т.е. равную $\operatorname{diam}(A)$. Также вне зависимости от других параметров величина $\|y_*-y^*\|$ увеличивается при уменьшении $\|z_*-M\|$. Наконец, при фиксированных M, ω и длине x_*x^* , очевидно, что наибольшая длина отрезка y_*y^* достигается при $x_*x^* \perp z_*M$.

Если же отрезок x_*x^* расположен так, как рис. 2 и $||x_*-x^*||=\operatorname{diam}(A), ||P_1-P_2||=R_{\text{чеб.}}(A)$, то можно вычислить

$$||y_* - y^*|| = \frac{\hat{R}\operatorname{diam}(A)}{\sqrt{\hat{R}^2 - R_{\text{qe6.}}^2(A) + \frac{1}{4}\operatorname{diam}^2(A)}}.$$

Заключение

Полученное усиление оценки (0.2) по всей видимости неокончательное. Можно заметить, что отрезок x_*x^* не может абсолютно произвольно располагаться внутри со $\hat{\Omega}_A(z^*)$. Скорее всего, "оптимальное" расположение отрезка x_*x^* , показанное на рис. 2, недостижимо при $||x_*-x^*||=\operatorname{diam}(A)$, в связи с чем возможно дальнейшее усиление оценки (0.2). Также интересен поиск контрпримера в пространствах размерности $n\geqslant 3$, для которого оценка (0.1) нарушается.

В завершение заметим, что использование новой оценки (3.1) вместо оценки (0.2) позволяет соответствующим образом усилить теорему 1 из [8] о росте степени невыпуклости множеств достижимости управляемых систем в терминах α -множеств.

Благодарности

Авторы весьма признательны за полезные замечания и обсуждения доктору физико-математических наук, профессору Γ . Е. Иванову.

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- 1. **Успенский А.А., Ушаков В.Н., Фомин А.Н.** α-Множества и их свойства / ИММ УрО РАН. Екатеринбург, 2004. 62 с. Деп. в ВИНИТИ 02.04.2004, № 543-В2004.
- 2. **Зелинский Ю.Б.** Выпуклость. Избранные главы / Институт математики НАН Украины. Киев, 2012. 280 с.
- 3. Michael E. Paraconvex sets // Mathematica Scandinavica. 1959. Vol. 7, no. 2. P. 312–315.
- 4. **Ngai H.V., Penot J.-P.** Paraconvex functions and paraconvex sets // Studia Mathematica. 2008. Vol. 184, no. 1. P. 1–29.
- 5. **Семенов П.В.** Функционально паравыпуклые множества // Мат. заметки. 1993. Т. 54, № 6. С. 74–81.
- 6. Иванов Г.Е. Слабо выпуклые множества и функции: теория и приложения. М.: Физматлит, 2006.
- 7. Ушаков В.Н., Ершов А.А. Оценка роста степени невыпуклости множеств достижимости управляемых систем в терминах α -множеств // Докл. РАН. Математика, информатика, процессы управления. 2020. Т. 495. С. 73–79.

- 8. Ушаков В.Н., Ершов А.А., Матвийчук А.Р. Об оценке степени невыпуклости множеств достижимости управляемых систем // Тр. МИАН. 2021. Т. 315. С. 261–270.
- 9. Ушаков В.Н., Успенский А.А. Теоремы об отделимости α-множеств в евклидовом пространстве // Тр. Ин-та математики и механики УрО РАН. 2016. Т. 22, № 2. С. 277–291.
- 10. Половинкин Е.С., Балашов М.В. Элементы выпуклого и сильно выпуклого анализа. М.: Физматлит, 2007. 438 с.
- 11. Ушаков В.Н., Успенский А.А., Ершов А.А. Альфа-множества в конечномерных евклидовых пространствах и их приложения в теории управления // Вестн. С.-Петербург. ун-та. Сер. 10. Прикл. математика. Информатика. Процессы управления. 2018. Т. 14, вып. 3. С. 261–272.
- 12. **Гаркави А.Л.** О чебышевском центре и выпуклой оболочке множества // Успехи мат. наук. 1964. Т. 19, № 6. С. 139–145.

Поступила 30.05.2024 После доработки 9.07.2024 Принята к публикации 15.07.2024

Ушаков Владимир Николаевич д-р физ.-мат. наук, профессор главный науч. сотрудник

Институт математики и механики им. Н. Н. Красовского УрО РАН

г. Екатеринбург

e-mail: ushak@imm.uran.ru

Ершов Александр Анатольевич

канд. физ.-мат. наук, старший науч. сотрудник

Институт математики и механики им. Н. Н. Красовского УрО РАН

г. Екатеринбург

e-mail: ale10919@yandex.ru

REFERENCES

- 1. Uspenskii A.A., Ushakov V.N., Fomin A.N. α -Mnozhestva i ikh svoystva [α -Sets and their properties]. Yekaterinburg, Deposited at VINITI on 02.04.2004, N 543-V2004, 62 p.
- 2. Zelinskii Yu.B. *Vypuklost'. Izbrannyye glavy* [Convexity. Selected topics]. Kyiv, Inst. Math. NASU Publ., 2012, 280 p. doi: 10.13140/RG.2.1.4282.0641
- 3. Michael E. Paraconvex sets. Math. Scand., 1959, vol. 7, no. 2, pp. 372–376.
- 4. Ngai H.V., Penot J.-P. Paraconvex functions and paraconvex sets. *Studia Math.*, 2008, vol. 184, no. 1, pp. 1–29.
- Semenov P.V. Functionally paraconvex sets. Math. Notes, 1993, vol. 54, iss. 6, pp. 1236–1240. doi: 10.1007/BF01209085
- 6. Ivanov G.E. *Slabo vypuklyye mnozhestva i funktsii: teoriya i prilozheniya* [Weakly convex sets and functions: theory and applications]. Moscow, Fizmatlit Publ., 2006, 352 p. ISBN: 978-5-9221-0738-9.
- 7. Ushakov V.N., Ershov A.A. Estimation of the growth of the degree of nonconvexity of reachable sets in terms of α -sets. *Dokl. Math.*, 2020, vol. 102, no. 3, pp. 532–537. doi: 10.1134/S1064562420060198
- 8. Ushakov V.N., Ershov A.A., Matviychuk A.R. On estimating the degree of nonconvexity of reachable sets of control systems. *Proc. Steklov Inst. Math.*, 2021, vol. 315, suppl. 1, pp. 247–256. doi: 10.1134/S0081543821050199
- 9. Ushakov V.N., Uspenskii A.A. Theorems on the separability of α -sets in Euclidean space. *Proc. Steklov Inst. Math.*, 2017, vol. 299, suppl. 1, pp. 231–245. doi: 10.1134/S0081543817090255
- 10. Polovinkin E.S., Balashov M.V. *Elementy vypuklogo i sil'no vypuklogo analiza* [Elements of convex and strongly convex analysis]. Moscow, Fizmatlit, 2007, 440 p. ISBN: 978-5-9221-0896-6.

- 11. Ushakov V.N., Uspenskii A.A., Ershov A.A. Alpha-sets in finite-dimensional Euclidean spaces and their applications in control theory. *Vestn. St.-Peterbg. Univ. Applied Mathematics. Computer Science. Control Processes*, 2018, vol. 14, iss. 3, pp. 261–272. doi: 10.21638/11701/spbu10.2018.307
- 12. Garkavi A.L. On the Chebyshev center and convex hull of a set. *Usp. Mat. Nauk*, 1964, vol. 19, no. 6, pp. 139–145.

Received May 30, 2024 Revised July 9, 2024 Accepted July 15, 2024

Funding Agency: This work was supported by the Russian Science Foundation (project no. 24-21-00424, https://rscf.ru/en/project/24-21-00424/).

Vladimir Nikolaevich Ushakov, Corresponding member of RAS, Dr. Phys.-Math. Sci., Prof., Krasovskii Institute of Mathematics and Mechanics of the Ural Branch of the Russian Academy of Sciences, Yekaterinburg, 620108 Russia, e-mail: ushak@imm.uran.ru.

Aleksandr Anatol'evich Ershov, Cand. Sci. (Phys.-Math.), Krasovskii Institute of Mathematics and Mechanics of the Ural Branch of the Russian Academy of Sciences, Yekaterinburg, 620108 Russia, e-mail: ale10919@yandex.ru.

Cite this article as: V. N. Ushakov, A. A. Ershov. On the relation between α -sets and weakly convex sets. Trudy Instituta Matematiki i Mekhaniki UrO RAN, 2024, vol. 30, no. 4, pp. 276–285.